**ЗАДАНИЕ № 1 «Роботизированный захват»**

Разработать проект роботизированного захвата для перемещения банок с консервированными продуктами в условиях гибкого автоматизированного участка производства с учетом следующих требований:

– материал банок – жесть консервная (пищевая);

– диаметр банок – от 60 до 100 мм;

– захват должен состоять из двух схватывающих губок, профиль которых участник определяет самостоятельно.

**Основное задание**

Проработать конструкцию губок и шарнирно-рычажных механизмов роботизированного захвата, а также соединения этих элементов между собой и корпусом устройства.

|  |
| --- |
|  |
| C:\Users\VToropcev\AppData\Local\Microsoft\Windows\INetCache\Content.Word\Схват.jpg |

**Дополнительное задание**

Проработать облик пневматического манипулятора, включающего основание и исполнительные механизмы («плечо», «локоть», «предплечье», «запястье» и «кисть»). Количество степеней свободы – 6. Радиус рабочей зоны – не более 2000 мм.



**ПРИМЕЧАНИЕ**

**17+ выполняют основное и дополнительное задание полностью;   
14+ выполняют основное задание;  
12+ частично выполняют основное задание («лапки»).**